|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Id\_CP:1** | **Módulo a Probar:** Aplicación Android. CU-001 a CU-004 | **Fecha:** 02-12-2014 |
| **Nombre del Proyecto:**  Brazo Robot | **Plataforma:** | |
| **Pre Requisitos:** | Se debe contar con la aplicación Android instalada en un dispositivo móvil | |
| **Pasos o secuencia lógica:** | 1. Validar el ingreso a la aplicación Android 2. Validar que los botones Subir, Bajar, Abrir y Cerrar se visualizan en la pantalla del dispositivo móvil 3. Validar que en la pantalla del dispositivo móvil se visualiza la imagen del robot 4. Validar que al dar un toque sobre el botón Subir se visualiza en pantalla el desplazamiento del brazo del robot hacia arriba 5. Validar que luego de la ejecución del movimiento subir se inhabilita el botón con el cual se hizo la petición y el botón Abrir y se habilitan los demás botones 6. Validar que al dar un toque sobre el botón Bajar se visualiza en pantalla el desplazamiento del brazo del robot hacia abajo 7. Validar que luego de la ejecución del movimiento bajar se inhabilita el botón con el cual se hizo la petición y se habilitan los demás botones 8. Validar que al dar un toque sobre el botón Abrir se visualiza en pantalla la apertura de la pinza del robot 9. Validar que luego de la ejecución del movimiento de apertura de la pinza, se inhabilita el botón con el cual se hizo la petición y botón Bajar y se habilitan los demás botones. 10. Validar que al dar un toque sobre el botón Cerrar se visualiza en pantalla el cierre de la pinza del robot 11. Validar que luego de la ejecución del movimiento de cierre de la pinza, se inhabilita el botón con el cual se hizo la petición | |
| **Resultados esperados:** | 1. Se ingresa a la aplicación Android de forma correcta 2. Se visualizan en la pantalla del dispositivo móvil los botones Subir, Bajar, Abrir y Cerrar 3. La aplicación móvil permite la visualización de la imagen del robot en la pantalla del dispositivo móvil 4. Al dar un toque sobre el botón Subir se visualiza en pantalla el desplazamiento del brazo del robot hacia arriba 5. Luego de la ejecución del movimiento subir se inhabilita el botón Subir y se habilitan los botones Abrir, Bajar y Cerrar 6. Al dar un toque sobre el botón Bajar se visualiza en pantalla el desplazamiento del brazo del robot hacia abajo 7. Luego de la ejecución del movimiento bajar se inhabilita el botón Bajar y se habilitan los botones Abrir, Cerrar y Subir 8. Al dar un toque sobre el botón Abrir se visualiza en pantalla la apertura de la pinza del robot 9. Luego de la ejecución del movimiento de apertura de la pinza, se inhabilita el botón Abrir y se habilitan los botones Bajar, Cerrar y Subir 10. Al dar un toque sobre el botón Cerrar se visualiza en pantalla el cierre de la pinza del robot 11. Luego de la ejecución del movimiento de cierre de la pinza, se inhabilita el botón Cerrar y se habilitan los botones Bajar, Abrir y Subir. | |
| **Resultados obtenidos:** | Prueba exitosa en cada uno de los escenarios propuestos. | |
| **Observaciones:** Ninguna | | |
| **Estado:** Ejecutado | | |